# **CAMERA STABILIZER**

Patent Number:

JP8022068

Publication date:

1996-01-23

Inventor(s):

KONO KENZO

Applicant(s):

JAPAN AVIATION ELECTRON IND LTD

Requested Patent:

JP8022068

Application Number: JP19940153355 19940705

Priority Number(s):

IPC Classification:

G03B17/56

EC Classification:

Equivalents:

#### **Abstract**

PURPOSE:To provide a camera stabilizer provided with a balance adjusting device correcting mass unbalance caused by the displacement of a lens moving part in the case of zooming operation and focusing operation in the lens moving part of

CONSTITUTION: This camera stabilizer in which the camera 10 is attached to a pitch gimbal 2, the pitch gimbal 2 is attached to an azimuth gimbal 3, the lens moving part 1 and a balance weight 4 attached to the camera 10 are mass balanced around the elevation shaft (x) of the pitch gimbal 2 is constituted in a state where an auxiliary balance weight 8 is moved in a reverse direction to that of the zooming operation and the focusing operation.

Data supplied from the esp@cenet database - I2

# (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

庁内整理番号

### (11)特許出願公開番号

# 特開平8-22068

(43)公開日 平成8年(1996)1月23日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup>

說別記号

FΙ

技術表示箇所

G03B 17/56

Α

審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 4 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平6-153355

平成6年(1994)7月5日

(71)出顧人 000231073

日本航空電子工業株式会社

東京都渋谷区道玄坂1丁目21番2号

(72)発明者 河野 兼三

東京都渋谷区道玄坂1丁目21番6号 日本

航空電子工業株式会社内

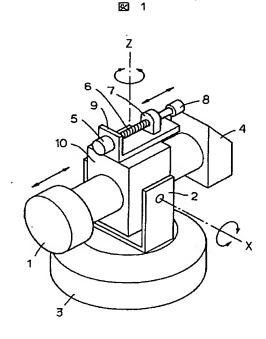
(74)代理人 弁理士 草野 卓 (外1名)

## (54) 【発明の名称】 カメラスタピライザ

## (57)【要約】

【目的】 カメラのレンズ可動部のズーム操作時および フォーカス操作時のレンズ可動部の変位によるマスアン バランスを補正するバランス調整装置を具備するカメラ スタビライザを提供する。

【構成】 カメラ10をピッチジンバル2に取り付け、 ピッチジンバル2をアジマスジンバル3に取り付け、カ メラ10に取り付けられたレンズ可動部1とバランスウ ェイト4とをピッチジンバル2のエレベーション軸xの 回りにマスバランスさせたカメラスタビライザにおい て、ズーム操作或はフォーカス操作の向きと逆向きに補 助バランスウェイト8を移動させるカメラスタビライザ を構成した。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 カメラをピッチジンバルに取り付け、ピ ッチジンバルをアジマスジンバルに取り付け、カメラに 取り付けられたレンズ可動部とバランスウェイトとをピ ッチジンバルのエレベーション軸の回りにマスバランス させたカメラスタビライザにおいて、ズーム操作或はフ ォーカス操作の向きと逆向きに移動せしめられる補助バ ランスウェイトを具備することを特徴とするカメラスタ ピライザ。

【請求項2】 請求項1に記載されるカメラスタビライ 10 ザにおいて、カメラに取り付けられたハウジングを具備 し、レンズ駆動軸と平行な軸上に整列してハウジングに 取り付けられたパルスモータ、ボールネジ、リニアガイ ド、補助バランスウェイトを具備し、レンズ可動部のレ ンズ駆動軸方向の変位をズーム操作或はフォーカス操作 に連動して検出する検出器を具備し、検出された変位と マスアンバランスとの間の対比データを具備し、対比デ ータに基づいてパルスモータを回転してズーム操作或は フォーカス操作の向きと逆向きに補助バランスウェイト を移動させることを特徴とするカメラスタビライザ。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】この発明は、カメラスタビライザ に関し、特に、カメラのレンズ可動部のズーム操作時お よびフォーカス操作時のレンズ可動部の変位によるマス アンバランスを補正するバランス調整装置を具備するカ メラスタビライザに関する。

#### [0002]

【従来の技術】カメラスタビライザの従来例を図2を参 照して説明する。図2において、10はカメラを示す。 1はカメラのレンズ可動部であり、カメラ10に取り付 けられたレンズ筒に沿って矢印により示される軸方向に ズーム操作或はフォーカス操作される。4はバランスウ ェイトを示し、カメラ10に取り付けられた取り付け部 材の端部に固定されている。2はピッチジンバルであ り、xにより示されるエレベーション軸の回りにカメラ 10を回動可能に支持している。3はアジマスジンバル であり、カメラ10を支持したピッチジンバル2を2に より示されるアジマス軸を中心に回動可能に支持してい

【0003】 ととで、ピッチジンバル2およびアジマス ジンバル3より成るカメラスタビライザに上述した通り にカメラ10、レンズ可動部1およびバランスウェイト 4を取り付けた場合、エレベーション軸xの回りにマス アンバランスが存在すると、カメラの安定化性能に影響 を及ぼす。従って、カメラスタビライザを構成するジン バル機構とカメラとを組み立てる際、エレベーション軸 xの回りのマスバランス調整を実施している。エレベー ション軸xの回りのマスバランス調整は、レンズ可動部 1をレンズ駆動軸方向の所定位置に設定し、カメラ10 50 ピッチジンバル2をアジマスジンバル3に取り付けたカ

のレンズ可動部1の向きがエレベーション軸xの回り如 何なる向きであってもエレベーション軸xの回りのマス バランスを満足する様にバランスウェイト4により調整 する。

2

#### [0004]

【発明が解決しようとする課題】以上の通りのピッチジ ンバル2およびアジマスジンバル3より成るカメラスタ ビライザに取り付けられたカメラ10は、エレベーショ ン軸xの回りのマスバランス調整を実施されてはいる が、カメラ10のレンズ可動部1をズーム操作およびフ ォーカス操作することにより生ずるレンズ駆動軸方向の 重心移動に対する対策、補償措置は採用されてはいな 61

【0005】ところで、このカメラ10を報道用のテレ ビカメラとしてヘリコプター、車両その他振動を伴う装 置に装着して使用する場合、エレベーション軸xの回り のマスパランスがとれてさえいれば、カメラ10に多少 の振動が加えられてもカメラ10のレンズ可動部1の向 きが変化することはない。しかし、カメラ10のレンズ 20 可動部1をズーム操作およびフォーカス操作することに よりエレベーション軸xの回りに僅かのマスアンバラン スが生ずると、レンズ可動部1の向きは加えられる振動 によりレンズ可動部1の向きは変動するに到る。

【0006】との発明は、上述した通りのな問題を解消 したカメラスタビライザを提供するものである。

#### [0007]

【課題を解決するための手段】カメラ10をピッチジン バル2に取り付け、ピッチジンバル2をアジマスジンバ ル3に取り付け、カメラ10に取り付けられたレンズ可 30 動部1とバランスウェイト4とをピッチジンバル2のエ レベーション軸xの回りにマスバランスさせたカメラス タビライザにおいて、ズーム操作或はフォーカス操作の 向きと逆向きに移動せしめられる補助バランスウェイト 8を具備するカメラスタビライザを構成した。

【0008】そして、カメラ10に取り付けられたハウ ジング9を具備し、レンズ駆動軸と平行な軸上に整列し てハウジング9に取り付けられたパルスモータ5、ボー ルネジ6、リニアガイド7、補助バランスウェイト8を 具備し、レンズ可動部1のレンズ駆動軸方向の変位をズ ーム操作或はフォーカス操作に連動して検出する検出器 を具備し、検出された変位とマスアンバランスとの間の 対比データを具備し、対比データに基づいてパルスモー タ5を回転してズーム操作或はフォーカス操作の向きと 逆向きに補助バランスウェイト8を移動させるカメラス タビライザを構成した。

#### [0009]

40

【実施例】 この発明の実施例を図1を参照して説明す る。図1はこの発明の実施例を模式的に示す簡単なもの であるが、カメラ10をピッチジンバル2に取り付け、

メラスタビライザにおいて、カメラ10に対して、9に より示されるハウジングを取り付け、このハウジング9 には、レンズ可動部 1 が駆動されるレンズ駆動軸と平行 な軸上に5により示されるパルスモータ、6により示さ れるボールネジ、7により示されるリニアガイドおよび 8により示される補助バランスウェイトを取り付けると ころを示している。即ち、カメラ10に取り付けられた ハウジング9の一方の端部にパルスモータ5を固定す る。ボールネジ6は、パルスモータ5からレンズ可動部 1が駆動されるレンズ駆動軸と平行に延伸し、パルスモ 10 スウェイト8を移動させて微妙に補正調整することがで ータ5により回動せしめられる。このボールネジ6はハ ウジング9の他方の端部近傍においてリニアガイド7を 螺合してこれを矢印方向に摺動せしめる。なお、図に明 示されている訳ではないが、とのリニアガイド7はハウ ジング9の水平部に形成される案内溝に嵌合して矢印方 向に案内摺動するものである。そして、補助バランスウ ェイト8はリニアガイド7に固定されて矢印方向に案内 摺動することとなる。

【0010】との様に構成することにより、レンズ可動 部1をズーム操作或はフォーカス操作することによりレ 20 【図2】従来例を説明する図。 ンズ可動部1を駆動変位した場合、その変位に起因する x軸に関するマスアンバランスを補助バランスウェイト 8をパルスモータ5により駆動して補正し、ピッチジン バル2が常にバランスのとれた状態を実現することがで きる。レンズ可動部1のレンズ駆動軸方向の変位をズー ム操作或はフォーカス操作に連動して検出するには、例 えば内蔵されるポテンショメータの摺動子をズーム操作 或はフォーカス操作に連動させることにより検出するこ とができる。ととで、検出されるレンズ可動部1の変位 とマスアンバランスとの間の対比データを予め測定して 30 9 ハウジング おき、これに基づいてズーム操作或はフォーカス操作の 向きと逆の向きにパルスモータ5を回転してリニアガイ ド7を駆動し、補助バランスウェイト8を移動させると

とによりレンズ可動部1とバランスウェイト4との間の エレベーション軸xの回りのマスアンバランスを補正す る。

#### [0011]

【発明の効果】以上の通りであって、この発明のカメラ スタビライザのバランス調整装置は、レンズ可動部1の レンズ駆動軸方向のマスの変位に起因するピッチジンバ ル2のエレベーション軸xの回りのマスアンバランス を、パルスモータ5とボールネジ6とにより補助バラン きる。従って、ビッチジンバル2のエレベーション軸x の回りのマスバランスは常に保持されているので、カメ ラスタビライザに振動が加えられても、これに取り付け られているカメラのレンズ可動部 1、レンズ筒、バラン スウェイト4全体についてこれらの向きは偏向すること はなく、カメラのレンズ可動部1の向きは常に制御され た向きを保持してカメラの操作性能は向上する。

## 【図面の簡単な説明】

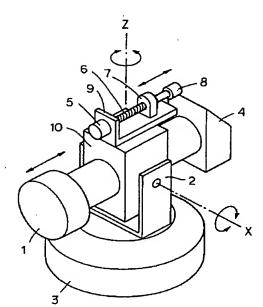
【図1】実施例を説明する図。

# 【符号の説明】

- 1 レンズ可動部
- 2 ピッチジンバル
- 3 アジマスジンバル
- 4 バランスウェイト
- 5 パルスモータ
- 6 ボールネジ
- 7 リニアガイド
- 8 補助バランスウェイト
- - 10 カメラ
  - x エレベーション軸

【図1】





[図2]

図 2

